Seat No: _____ Enrollment No: _____

PARUL UNIVERSITY

FACULTY OF ENGINEERING & TECHNOLOGY

Diploma Engineering, Mid semester Examination

Semester: 4THDate: 19-01-2023Subject Code: 03612253Time: 1hr: 30minSubject Name: Vehicle Kinematics & DynamicsTotal Marks: 40

Instructions:

- 1. Attempt all questions.
- 2. Make suitable assumptions wherever necessary.
- 3. Figures to the right indicate full marks.
- 4. English version is considered to be Authentic.

Q.1	Answer any six out of Ten. (2 Marks Each)	(12)	Co/Po Name	Blooms Taxonomy Words
	Differentiate between Lower pair and Higher pair.			Understand
	2. Explain kinematic link?			Understand
	3. Differentiate between Rigid link and Flexible link.			Understand
	4. Explain Theory of machine?			Understand
	5. Enlist the sub divisions of theory of machine and explain them			Knowledge
	6. Define Drag, and Lift			Knowledge
	7. Define degree of freedom.			Knowledge
	Explain Kinematics and Dynamics			Understand
	9. Write down the various types of cams and followers.			Create
\vdash				Understand
0.2	10. Differentiate between structure and machine.	(0.4)		
Q.2	A) Derive the equation for the partial balancing of unbalanced primary	(04)		Apply
	force in reciprocating engine.			
	OR	(0.4)		Timedo41
	A) Explain shaking force and shaking couple.	(04)		Understand
	B) A single cylinder reciprocating engine has a speed of 240 rpm, the length of stroke is 30 cm, weight of the reciprocating part is 50 kg, weight of the revolving part at 15 cm radius is 37 kg. If 2/3 of reciprocating parts are to be balanced. Then, calculate (1) Balance weight required at a radius of 40 cm. (2) Find the residual unbalanced force when crank is rotated 60° from TDC.	(05)		Apply
	OR			
	B) A single cylinder reciprocating engine has speed 250 rpm, stroke 290 mm, mass of reciprocating parts 50 kg, mass of revolving parts at 150 mm radius 40 kg. If 2/3 of the reciprocating parts and all the revolving parts are to be balanced, find (1). The balancemass required at a radius of 400 mm, (2) The residual unbalanced force when the crank hasrotated 60° from top dead centre.	(05)		Apply
	C) Four masses m1, m2, m3, m4 are 200 kg, 300 kg, 240 kg and 260 kg respectively. The corresponding radii of rotation are 0.2 m, 0.15 m, 0.25 m and 0.3 m respectively and the angles between successive masses are 45°, 75°, and 125°. Find the position and magnitude of the balance mass required if its radius of rotation is 0.2 m. solve with analytical method.	(05)		Apply
Q.3	A) Explain the method of balancing of single rotating mass by single mass rotating in same plane?	(03)		Understand
	OR			
	A) Explain static and dynamic balancing	(03)		Understand
	B) Explain four bar mechanism with sketch	(03)		Understand
	OR			
	B) Explain hammer blow.	(03)		Understand
	C)Derive the equation for the balancing of several masses rotating in same plane.	(04)		Apply
	OR			

C) Derive the equation for the variation in tractive effort.	(04)	Apply
D) Derive the equation for the swaying couple	(04)	Apply
ગજગતી		
<u>ગુજરાતી</u>		
 1.1 દસમાંથી કોઈપણ છ જવાબ આપો.(દરેકમાટેરગુણ) 1. Lower pair અને Higher pair વચ્ચેતફાવતઆપો 2. કાયનામાટિકલિંકસમજાવો 3. Rigid link અને flexible link વચ્ચેતફાવતઆપો 4. મશીનનોસિલ્દ્રાંતશુંછે?. 5. મશીનનાસિલ્દ્રાંતનાપેટાવિભાગોનેસૂચિબલ્દ્રકરોઅનેતેમનેસમજા 6Drag, અને Liftનીવ્યાખ્યાઆપો 7. સમજાવોવ્યાખ્યાઆપોdegree of freedom 	1વો	(૧૯
8. કાયનેમાટીક્સઅનેડાયનેમિક્સસમજાવો 9. વિવિધપ્રકારનાcam અનેfollower લખો.		
10. Structure અનેmachine વચ્ચેતફાવતઆપો 1. 2 A) પારસ્પરિકએન્જિનમાંઅસંતુલિતપ્રાથમિકબળનાઆંશિકસંતુલનમાટેઃ	સમીકરણમેળવો.	(0)
અથવા A) ધ્રુજારીબળઅનેધ્રુજારીદંપતીસમજાવો.		(0)
બી) સિંગલસિલિન્ડરરીસીપ્રોકેટીંગએન્જિનનીઝડપ 240 આરપીએમછે, રેસીપ્રોકેટીંગભાગનુંવજન 50 કિગ્રાછે, 15 સેમીત્રિજ્યામાંફરતાભાગનુંવજ જોપારસ્પરિકભાગોના 2/3 ભાગનેસંતુલિતકરવાનાહોય. પછી, ગણતરીક (1) 40 સે.મી.નીત્રિજ્યાપરજરૂરીસંતુલનવજન. (2) જ્યારેક્રેન્કને TDC થી 60° ફેરવવામાંઆવેત્યારેશેષઅસંતુલિતબળશો	લ 37 કિગ્રાછે. કરો	મીછે, (જ
અથવા બી) સિંગલસિલિન્ડરરીસીપ્રોકેટીંગએન્જિનમાંસ્પીડ 250 આરપીએમ, સ્ટ્રે રીસીપ્રોકેટીંગપાર્ટ્સનુંદળ 50 કિગ્રા, ફરતાભાગોનુંદળ 150 મીમીત્રિજ્યા 2/3 ભાગોઅનેબધાફરતાભાગોનેસંતુલિતકરવાહોય, શોધો (1). 400 મીમીનીત્રિજ્યામાંજરૂરીસંતુલનસમૂહ, (2) અવશેષઅસંતુલિતબળજ્યારેક્રેન્કટોયનામૃતકેન્દ્રથી 60° ફરેછે.		(૦ ૫ પરિકભાગોના
(2) બવરાવબસંતુાવાલના અંધિકુન્કટાવનાનૃતકન્દ્રવા 60 ફરછે. C) યારમાસ m1, m2, m3, m4 અનુક્રમે 200 kg, 300 kg, 240 kg અને પરિભ્રમણનીઅનુરુપત્રિજ્યાઅનુક્રમે 0.2 મીટર, 0.15 મીટર, 0.25 મીટર મીટરછેઅનેક્રમિકસમૂહવય્યેનાખૂણા 45°, 75° અને 125° છે. જોતેનીપિ મીટરહોયતોજરુરીસંતુલનસમૂહનીસ્થિતિઅનેતીવ્રતાશોધો. વિશ્વેષણાત્મ 4.3 A) એક જ સમતલમાંફરતાસિંગલદળદ્વારાસિંગલફરતાદળનેસંતુલિતકરવ	અને 0.3 રેભ્રમણનીત્રિજ્યા 0.2 ાકપદ્ધતિથીઉકેલો.	
અથવા		
A) સ્થિરઅનેગતિશીલસંતુલનસમજાવો		(0,
બી) સ્કેયસાથેયારબારમિકેનિઝમસમજાવો		(0.
અથવા		
બી) હથોડીનોફટકોસમજાવો.		(0.
C) એક જ સમતલમાં ફરતાઅને કસમૂહોનાસંતુલનમાટેસમી કરણમેળવો.		(0)
અથવા		
C) આકર્ષકપ્રયત્નોમાંવિવિધતામાટેસમીકરણમેળવો.		(0)
C) આકેષેકપ્રવત્નામાાવાવવતામાટસમાકરણમળવા.		